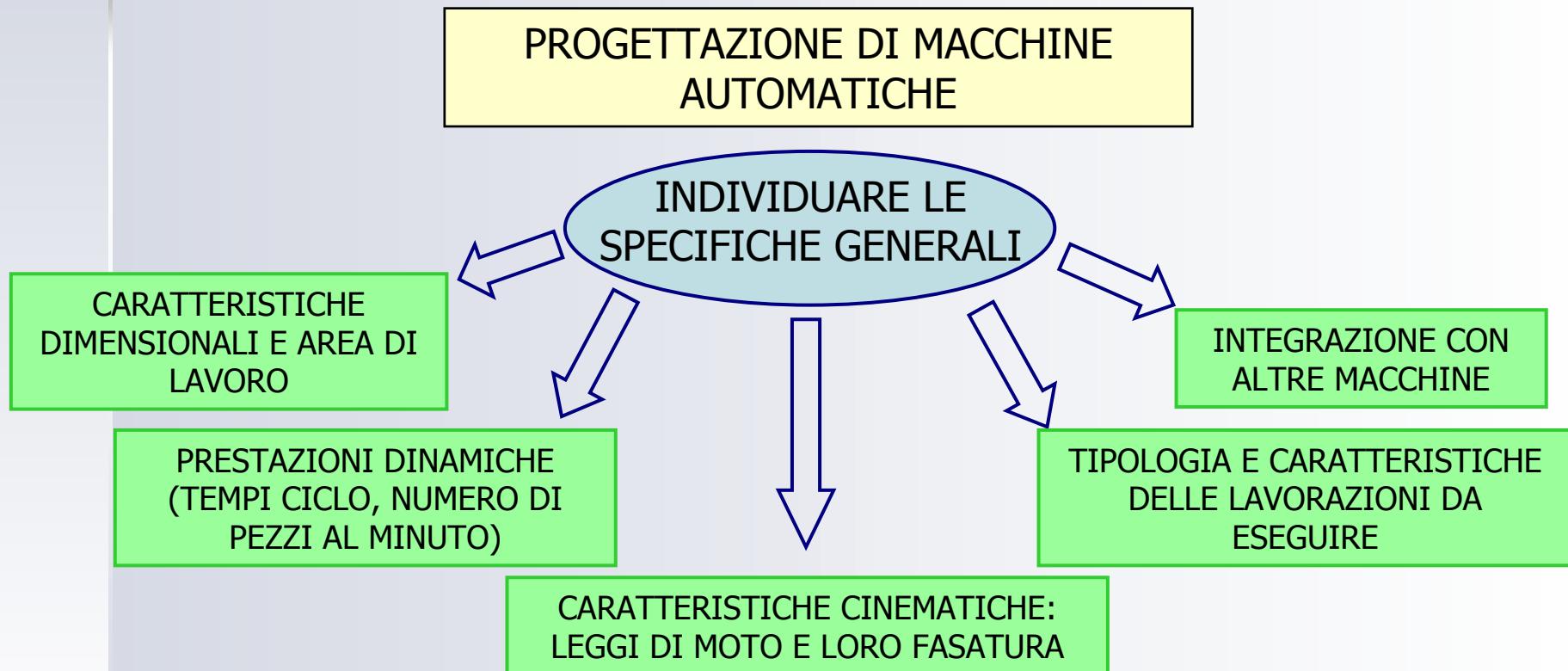
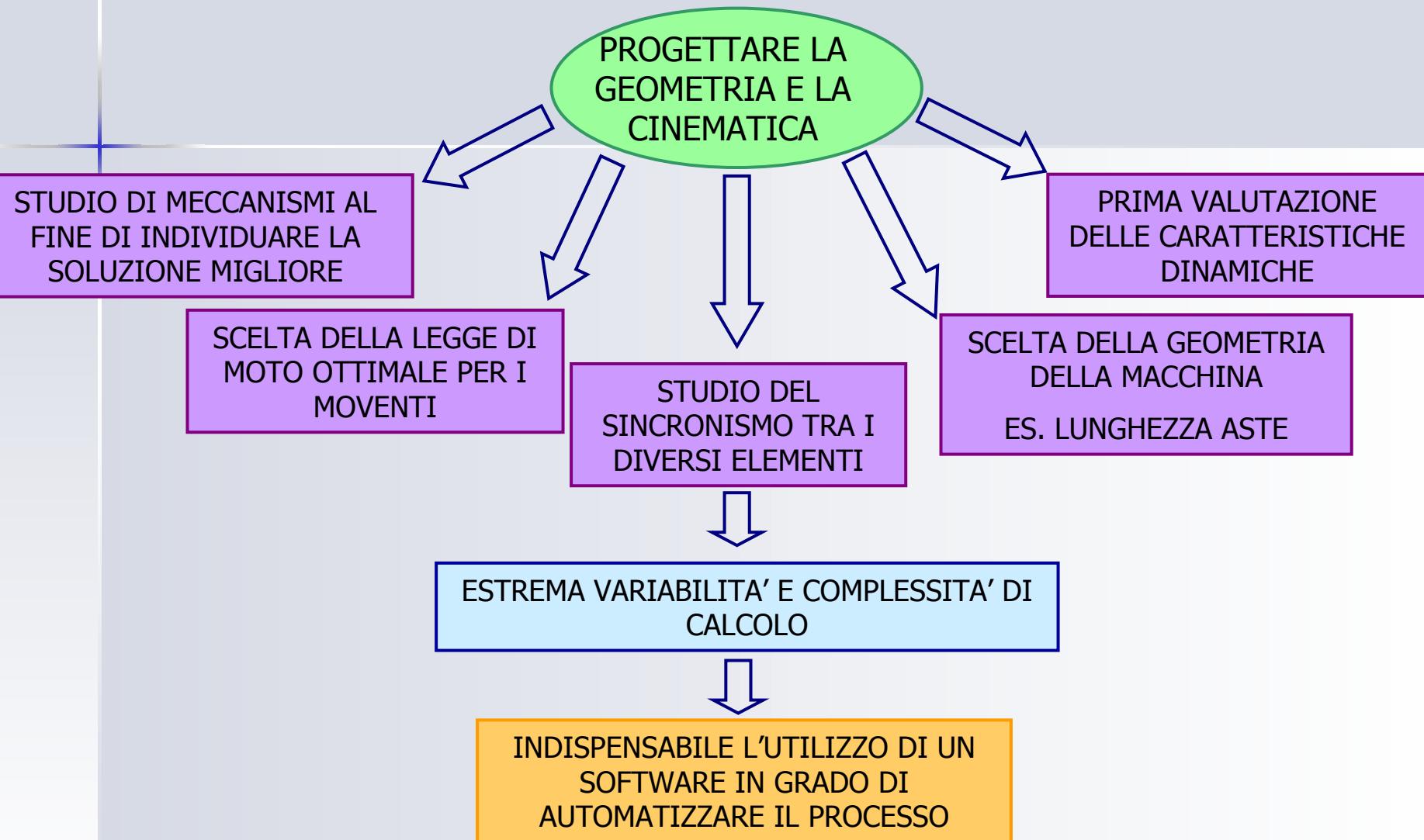


# Sistemi di simulazione cinematica e dinamica per la progettazione meccanica



## PROGETTAZIONE FUNZIONALE



MeCAD 06 Beta v. 4.0 32  
Opzioni - Mecad Help  
M > Modifica dei Meccanismi  
DIGITALIZZA IL NODO 0

PROGRAMMA PER LA SIMULAZIONE CINEMATICA E CINETOSTATICA DI MECCANISMI PIANI

R  
DEL

POSSIBILITA' DI APPLICARE UNA LEGGE DI MOTO OTTIMIZZATA AI MOVENTI

POSSIBILITA' DI STUDIARE LA FASATURA DEI MOVENTI

PROGETTARE LA MACCHINA PER SODDISFARE IN MODO OTTIMALE LE SPECIFICHE CINEMATICHE E DINAMICHE

GE

20\_mm

x: 477.3307 y: 150.5971

Ultimo  
Movente  
Nodo/Asta  
Telaio  
Tutto  
Ridisegna  
Telaio  
Assieme  
Cambio  
Vincolo  
FINE  
Descrizione  
STOP

## OBIETTIVO DEL DOTTORATO

STUDIARE LA PROGETTAZIONE FUNZIONALE  
DELLE MACCHINE



SVILUPPARE MECAD PER FORNIRE UN TOOL IN  
GRADO DI SUPPORTARE IN MODO OTTIMALE IL  
PROGETTISTA IN QUESTA FASE



INDIVIDUANDO LE ESIGENZE  
SPECIFICHE DELL'UTENTE



ANALIZZARE TALI ESIGENZE PER TROVARE  
LE SOLUZIONI MIGLIORI

## LAVORO SVOLTO SU MECAD NEL PRIMO ANNO

INDIVIDUARE E RISOLVERE PROBLEMI ESISTENTI  
E INCREMENTARNE LE POTENZIALITA'

PRATICI

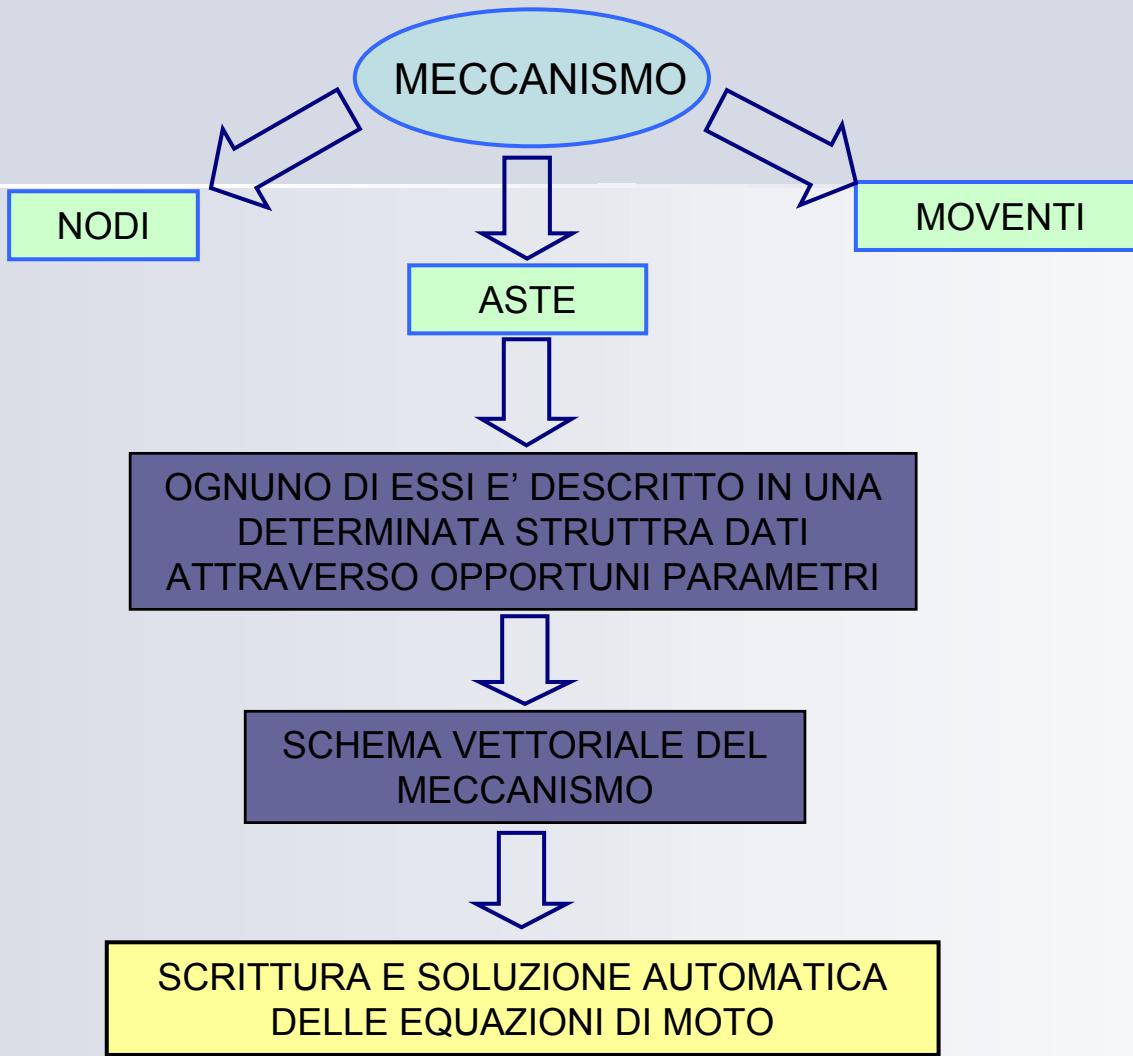
CONCETTUALI

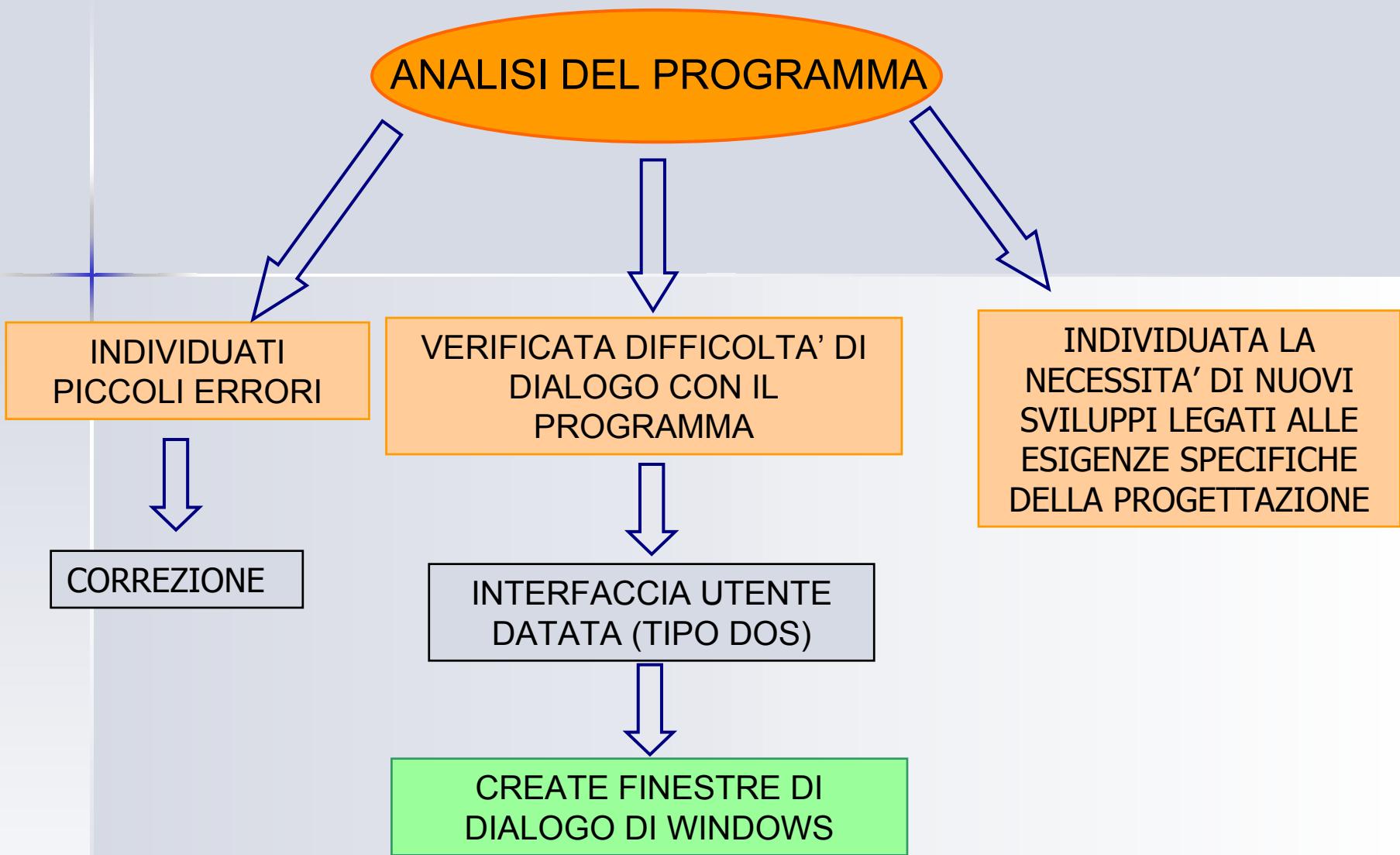
APPRENDIMENTO DEL  
LINGUAGGIO FORTRAN

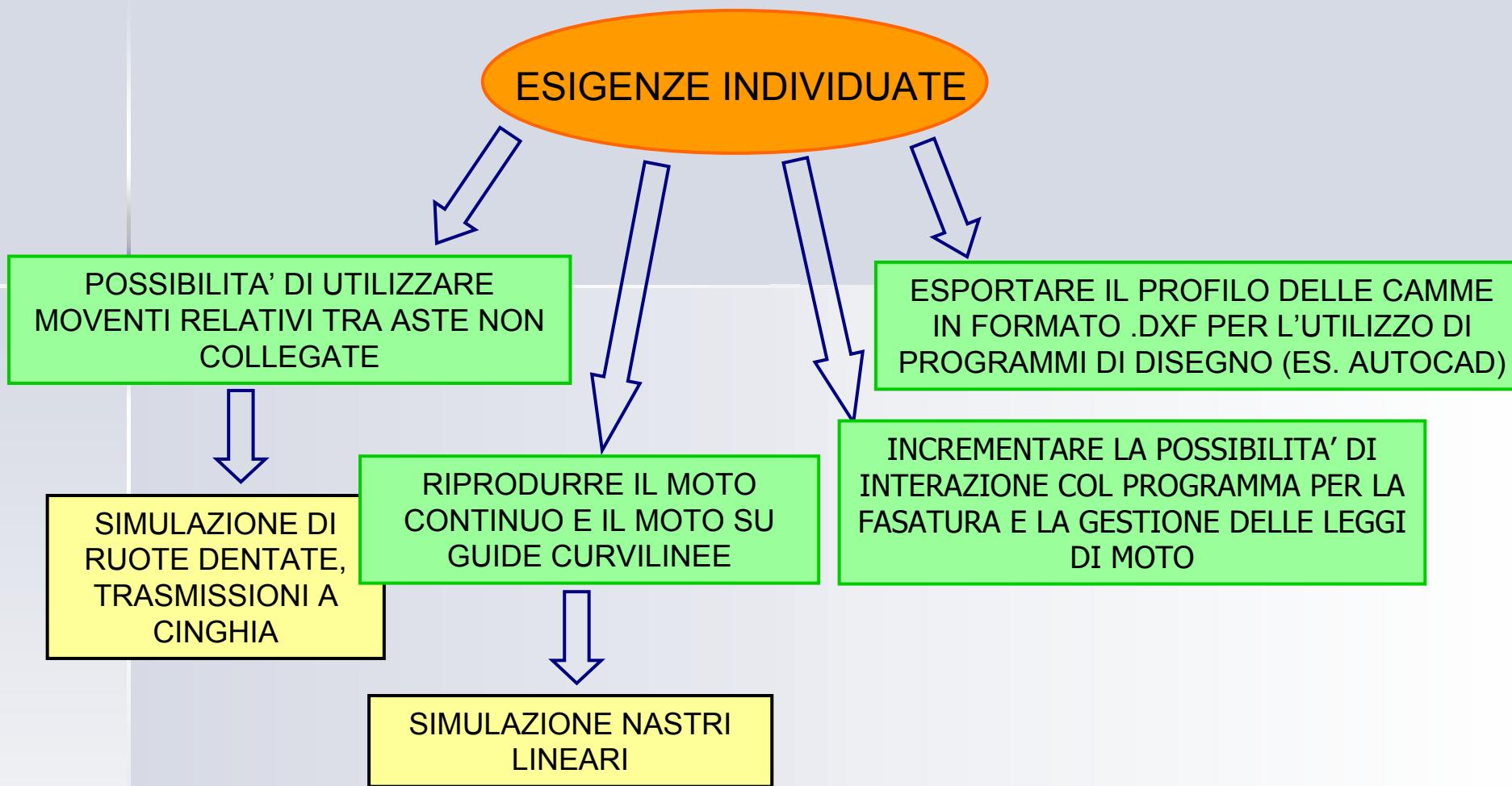
STUDIARE LA STRUTTURA DATI  
E GLI ALGORITMI ALLA BASE  
DEL FUNZIONAMENTO

ANALISI DEL  
PROGRAMMA PER  
INDIVIDUARNE LE  
CRITICITA'

## STRUTTURA DATI







MOTO CONTINUO

SOLUZIONE  
PROVVISORIA

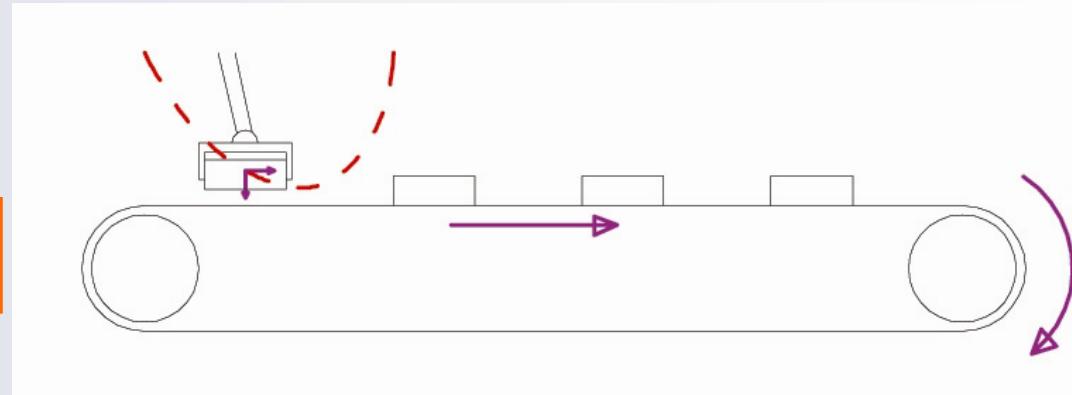
SOLUZIONE DEFINITIVA,  
REALISTICA E GENERALE

RIPRODURRE UN MOTO  
ALTERNATO CON TEMPO DI  
RITORNO NULLO

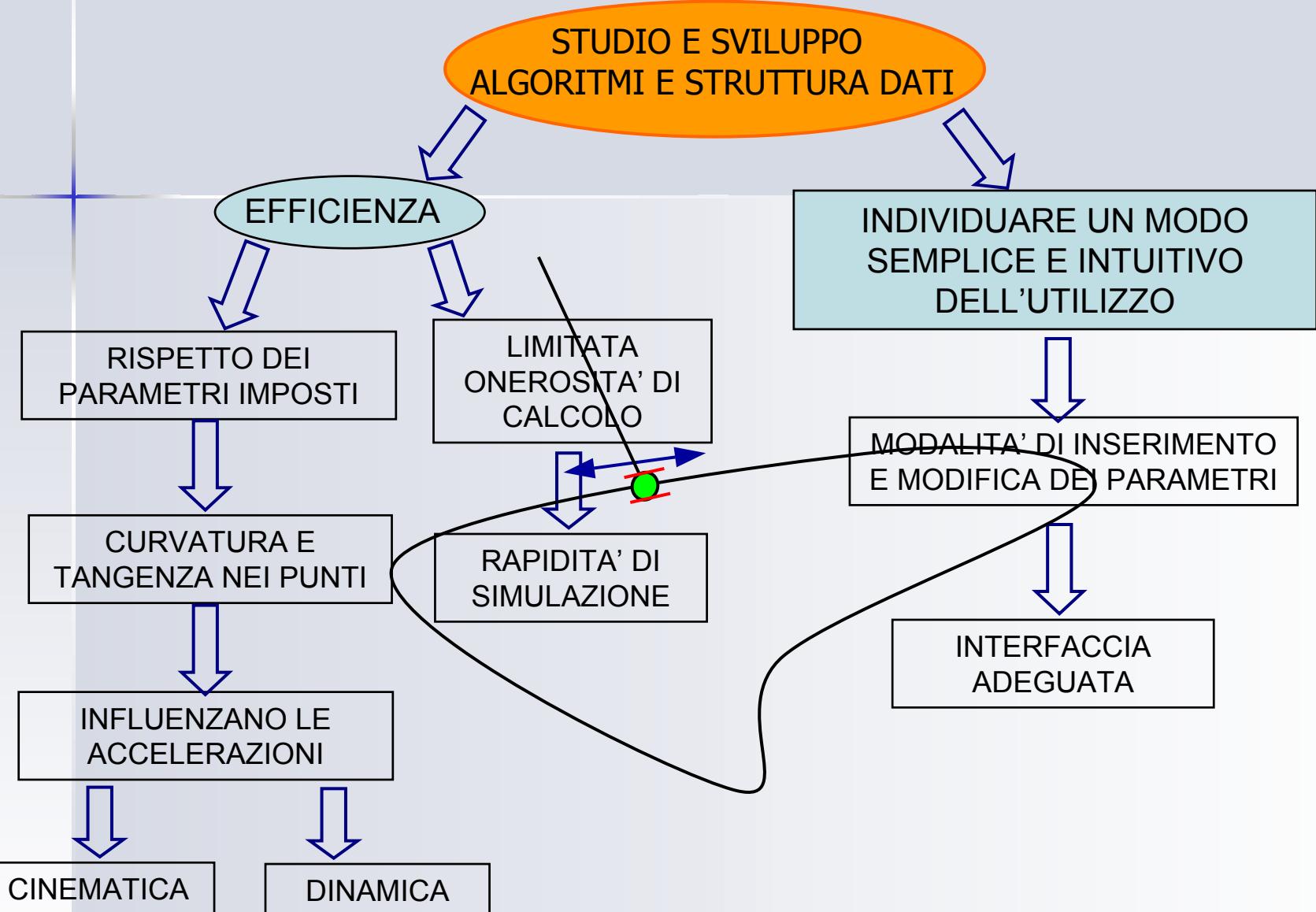
MOTO SU GUIDE  
CURVILINEE

EFFICIENTE  
E RAPIDO

METODO NON  
REALISTICO



## GUIDE CURVILINEE



## PROBLEMI APERTI

MOTO DEL PUNTO  
SULLA TRAIETTORIA

INTEGRAZIONE  
NEL MECAD DI  
TALI SVILUPPI

MIGLIORARE LA PARTE RELATIVA  
ALLA FASATURA DELLE LEGGI DI  
MOTO AUMENTANDONE  
L'INTERAGIBILITA' CON L'UTENTE

AUMENTARE L'ITERFACCIABILITA' CON  
PROGRAMMI DI SIMULAZIONE 3D

INTERSEZIONE TRA  
CURVE